



## Program dostaw

# Produkty *modulog* do techniki montażowej, manipulacji i organizacji miejsca pracy

Moduły obrotowe – oś pozioma

Moduły wychylne

Moduły obrotowe – oś pionowa

Moduły podnośne

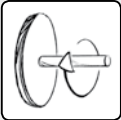




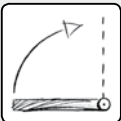







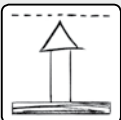












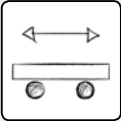





Moduły jezdne

Bazowe moduły konstrukcyjne





## Produkty *modulog* do techniki montażowej, manipulacji i organizacji miejsca pracy

<b>Moduły obrotowe – oś pozioma</b>		<b>DMH 200</b>		
	-	 <b>200 kg</b>	 Karta kat. M 1.101  	
<b>Moduły wychylne</b>		<b>KMB 100</b>		
	-	 <b>100 kg</b>	 Karta kat. M 2.101 	
<b>Moduły obrotowe – oś pionowa</b>		<b>DMV 600</b>		
	-	 <b>600 kg</b>	 Karta kat. M 3.101 	
<b>Moduły podnośne</b>		<b>Basic</b>	<b>Range</b>	<b>Shop-Floor Teleskop</b>
	 <b>100 kg</b>	 <b>200 kg</b>	 <b>100–200 kg</b>	
	 Skok 200 do 600 mm Karta kat. M 4.101 	 Skok 340 do 940 mm Karta kat. M 4.201  	 Skok 300 do 1.000 mm Karta kat. M 4.202   	
<b>Moduły jezdne</b>		<b>WMS 200</b>		
	<b>WMS 200</b>	-	 <b>200 kg</b>  Karta kat. M 5.101	
<b>Bazowe moduły konstrukcyjne</b>		<b>FMS 600</b>		
	-	-	 <b>600 kg</b>  Dla jednej kolumny Karta kat. M 6.101	

**DMHe 200**

 **200 kg**



**Karta kat. M 1.201**

**KME 100**

 **100 kg**



**Karta kat. M 2.201**

**DMVe 600**

 **600 kg**



**Karta kat. M 3.201**

**Shop-Floor**

 **100–600 kg**



Skok 200 do 600 mm  
**Karta kat. M 4.301**

**Strong**

 **600 kg**



Skok 200 do 400 mm  
**Karta kat. M 4.401**

**Twin-Strong**

 **600 kg**



Skok 200 do 400 mm  
**Karta kat. M 4.501**

**WMS 600**

 **600 kg**



**Karta kat. M 5.101**

**FMD 800**

 **800 kg**



Do dwóch modułów podnośnych  
**Karta kat. M 6.201**



## Idea *modulog*

Wszystkie moduły *modulog* przedstawione w dalszej części „Programu dostaw” mogą być stosowane indywidualnie, ponieważ są one niezależnymi funkcyjnie zespołami.

Możliwe jest również łączenie poszczególnych modułów z jednej grupy, w celu uzyskania wielofunkcyjnych urządzeń.

## Moduły



### Moduły obrotowe – osi pozioma

Moduły obrotowe o osi poziomej wykonują ruch obrotowy wokół poziomej osi przedmiotu. Obrót przedmiotu odbywa się ręcznie bezpośrednio przez obrót przedmiotu lub za pomocą urządzenia uruchamiającego, takiego jak dźwignią ręczna. Indeksowanie pozycji wynosi  $4 \times 90^\circ$ . Wybrane modele dostępne są z napędem elektrycznym.



### Moduły wychylne

Moduły wychylne realizują wychylno-zwrotny ruch wokół zdefiniowanej osi, w zakresie pozycji końcowych  $0^\circ$  a  $90^\circ$ . Masa wychylanego manualnie przedmiotu jest zbalansowana. Indeksowanie pozycji wynosi  $0^\circ$  i  $90^\circ$ . Wybrane modele dostępne są z napędem elektrycznym.



### Moduły obrotowe – osi pionowa

Moduły obrotowe o osi pionowej wykonują ruch obrotowy wokół pionowej osi przedmiotu. Obrót przedmiotu odbywa się ręcznie bezpośrednio przez obrót przedmiotu lub za pomocą urządzenia uruchamiającego, takiego jak dźwignią ręczna. Indeksowanie pozycji wynosi  $4 \times 90^\circ$ . Wybrane modele dostępne są z napędem elektrycznym.



### Moduły podnośne

Moduły (kolumny) podnośne służą do podnoszenia elementów w osi pionowej. Wbudowany siłownik hydrauliczny lub aktuator elektryczny przejmuje masę detalu i umożliwia jego łatwe podnoszenie. Ruch powrotny realizowany jest w sposób kontrolowany pod wpływem siły grawitacji.



### Moduły jezdne

Moduły jezdne pozwalają na łatwą, manualną manipulację zabudowanym na nim systemem Modulog. Wszystkie moduły jezdne wyposażone są w hamulec postojowy.



### Bazowe moduły konstrukcyjne

Bazowe moduły konstrukcyjne są podstawami, które kompensują nierówności powierzchni i zapewniają dobrą stabilność. Oferta obejmuje dwie wersje z jednym lub dwoma płytami montażowymi do zabudowy innych modułów Modulog.

## Inicjowanie ruchu



### Manualne

Moduły te będą obsługiwane ręcznie. Ruch jest inicjowany bezpośrednio przez przedmiot lub za pośrednictwem dodatkowych, indywidualnych przyrządów.



### Dźwignią ręczną

Inicjowanie ruchu odbywa się za pomocą dźwigni ręcznej oddziałującej bezpośrednio na układ kinematyczny systemu.



### Dźwignią nożną

Inicjowanie ruchu odbywa się za pomocą dźwigni nożnej uruchamiającej pompę hydrauliczną. Ruch powrotny realizowany poprzez podniesienie dźwigni nożnej.



### Wyłącznikiem ręcznym

Inicjowanie ruchu odbywa się za pomocą przełącznika ręcznego z przyciskami „Góra” i „Dół”. Wyłącznik sterujący podpięty jest bezpośrednio do jednostki zasilającej. Wyłącznik ręczny może być również podpięty bezpośrednio do źródła zasilania.



### Wyłącznikiem nożnym

Inicjowanie ruchu odbywa się za pomocą przełącznika nożnego z przyciskami „Góra” i „Dół”. Wyłącznik sterujący podpięty jest bezpośrednio do jednostki zasilającej. Wyłącznik nożny może być również podpięty bezpośrednio do źródła zasilania.



### Maksymalne obciążenie

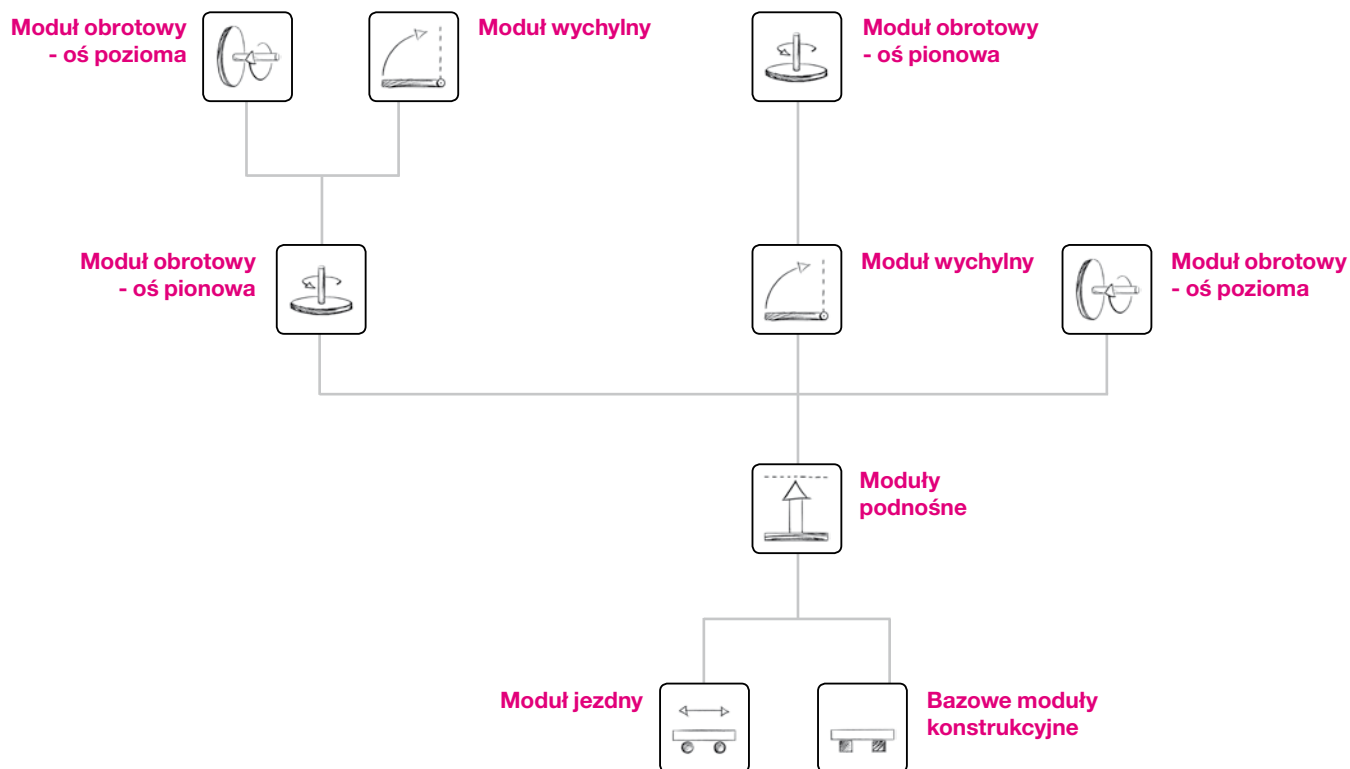
Dla każdego modułu, maksymalne obciążenia podano w kg. Obciążenie to może być również mimośrodowe, ponieważ moduły mogą przenieść momenty siły. Informacje na temat dokładnych dopuszczalnych momentów obciążenia można znaleźć w kartach katalogowych. Granice obciążeń oraz możliwość łączenia modułów są ograniczone przez maksymalnie występujące momenty.



## Konfiguracje modułów

Moduły *modulog* można łatwo łączyć w urządzenia wielofunkcyjne. Poszczególne moduły można łatwo zmontować i skrócić - bezpośrednio lub za pomocą dostępnych, jako akcesoria, adapterów

Optymalne konfiguracje modułów:



Moduł podnośny podłogowy z sterowaniem elektrycznym i zabudowanym ręcznym modulem obrotowym o osi poziomej.



Moduł podnośny zabudowany na module jezdny WMS i wyposażony w blat.



Podwójny moduł podnośny z zabudowanym elektrycznym modulem obrotowym o osi poziomej.



**Montaż, manipulacja i organizacja miejsca pracy**

Technika montażowa i manipulacyjna

Stoły montażowe

Prasy montażowe



**Siłowniki liniowe**

Aktuatory hydrauliczne

Aktuatory elektryczne



**Siłowniki hydrauliczne do wszystkich ruchów liniowych**

Siłowniki hydrauliczne

Siłowniki uniwersalne

Siłowniki wkręcane

Siłowniki blokowe

Siłowniki z prowadnicami



**Hydrauliczne elementy mocujące do mocowania obrabianych przedmiotów**

Łąpy mocujące / Siłowniki dociskowe

Dociski skrętne

Siłowniki podporowe

Zawory i rozdzielacze

Elementy transportujące medium



**Zasilacze hydrauliczne przemysłowe i do systemów mocowań**

Zasilacze hydrauliczne

Przekładnie ciśnienia

Zasilacze powietrzno-olejowe



**Rozwiązania systemowe**

Doradztwo, inżynieria i dostawa systemów mocowań i pozycjonowania



**Römhheld GmbH**

Friedrichshütte  
Römhheldstraße 1–5  
35321 Laubach, Germany  
Tel.: +49 6405 89-0  
Fax: +49 6405 89-211  
E-Mail: info@roemheld.de  
www.roemheld.de

**INMET-BTH®**

ul. Jasna 1–5  
PL 43-190 Mikołów  
Tel. +48 32 793 93 46  
+48 32 793 93 70  
+48 32 738 49 49  
Fax: +48 32 726 18 70  
E-Mail: biuro@inmetbth.pl  
www.inmetbth.pl

